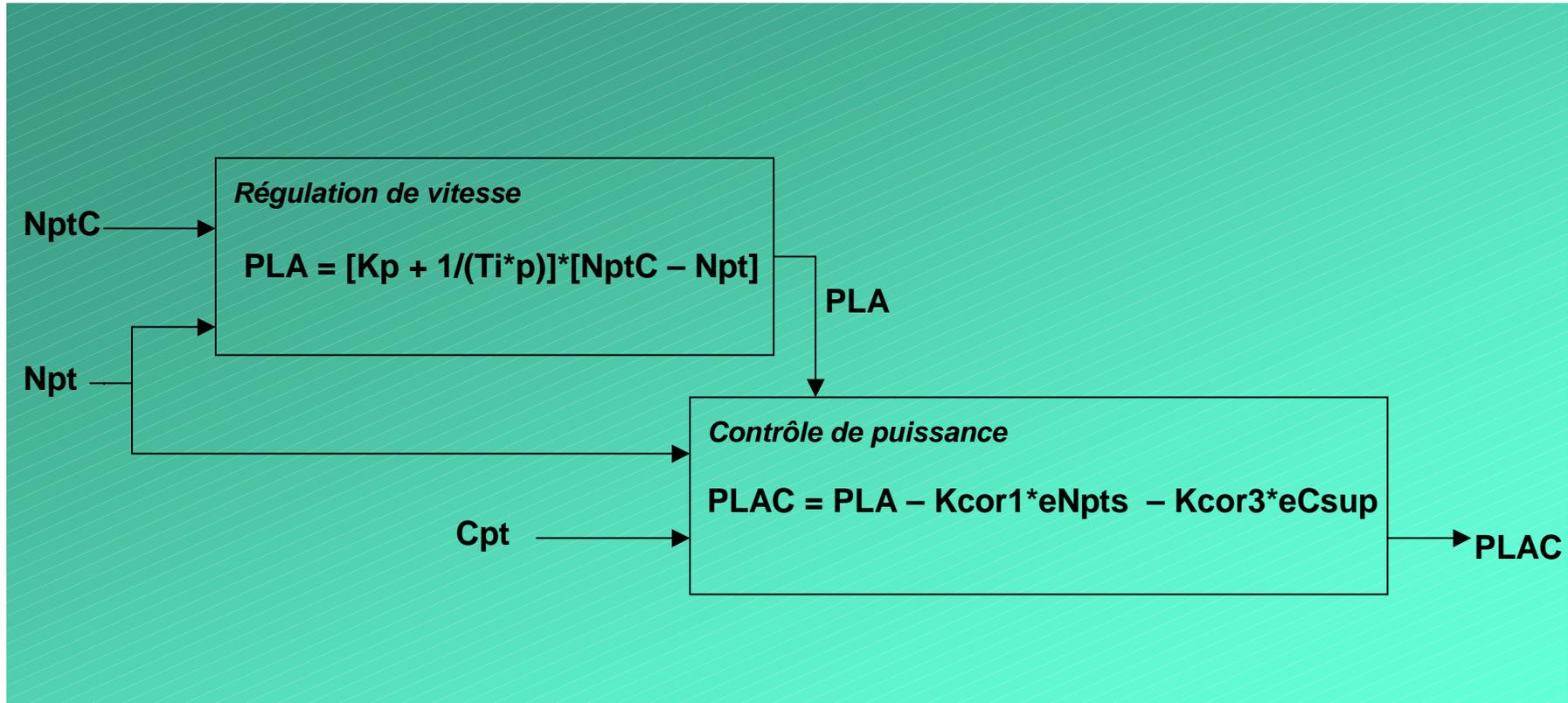


Evaluation de la méthodologie ACOTRIS

1. Modélisation UML du Régulateur de la Turbine à Gaz
2. Application de la passerelle UML/Signal YATUS
3. Modélisation SynDEx
4. Résultats de simulation

Modélisation UML du Régulateur de la Turbine à Gaz

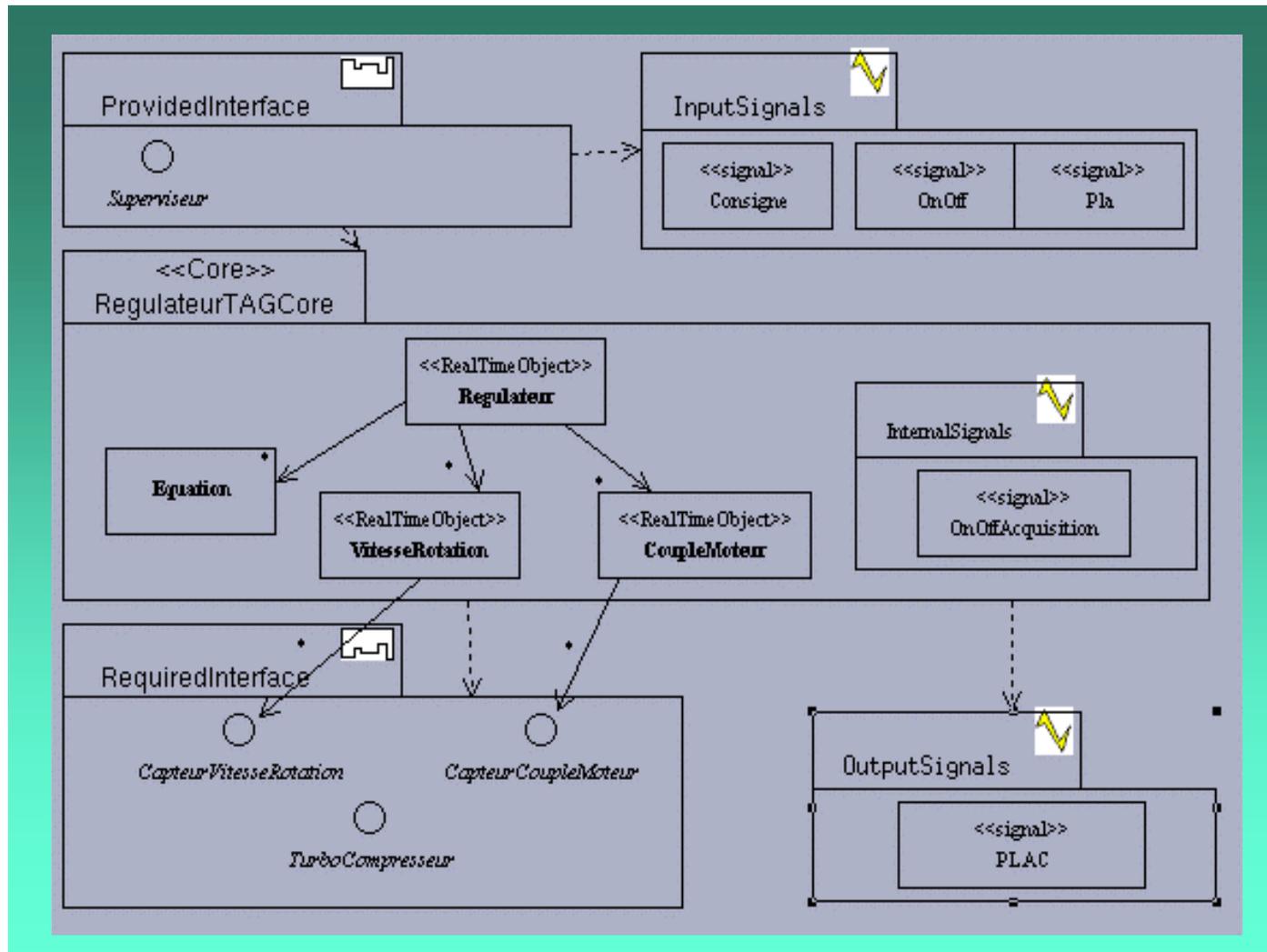
Les lois de Commande utilisées



Rappel du cahier des charges

- Enregistrer une consigne de vitesse de rotation pour l'arbre
- Faire l'acquisition périodique de la vitesse courante de l'arbre de sortie
- Faire l'acquisition périodique du couple courant de l'arbre de sortie
- Calculer périodiquement un angle pour le levier de commande

Diagramme de classes global du Modèle d'Analyse Détaillée (DAM)



Diagrammes de classes détaillés

Paquetage "RegulateurTAGCore"

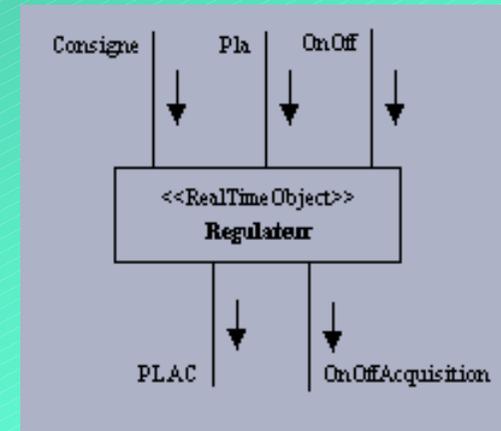
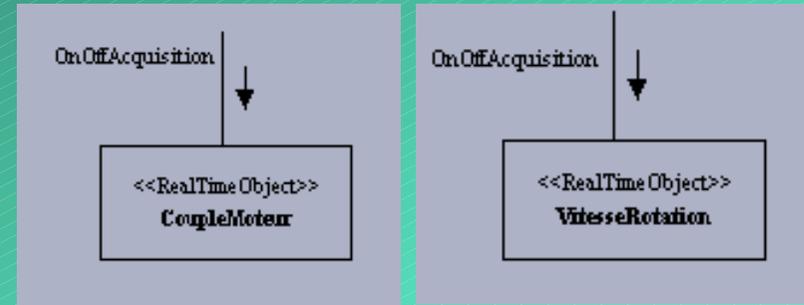
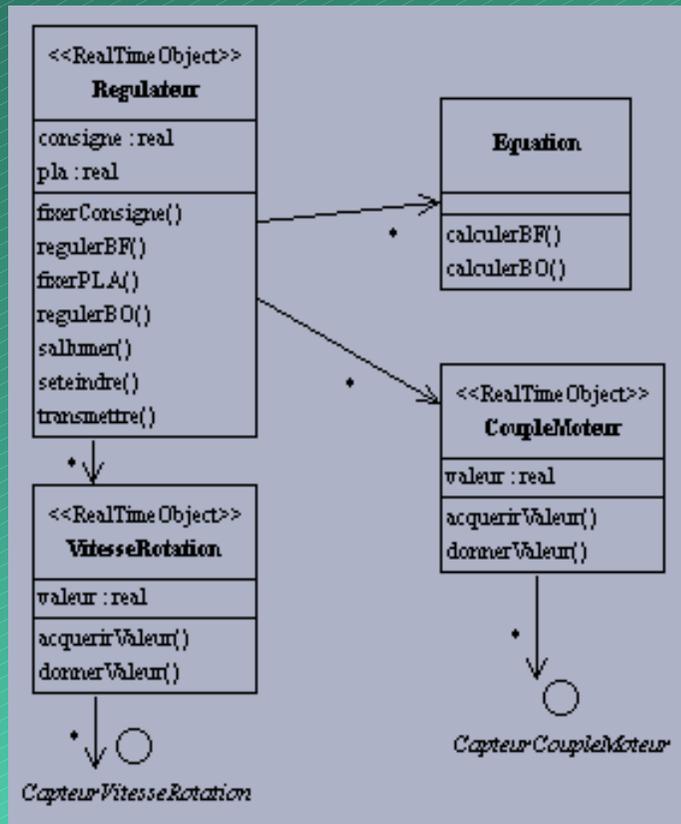
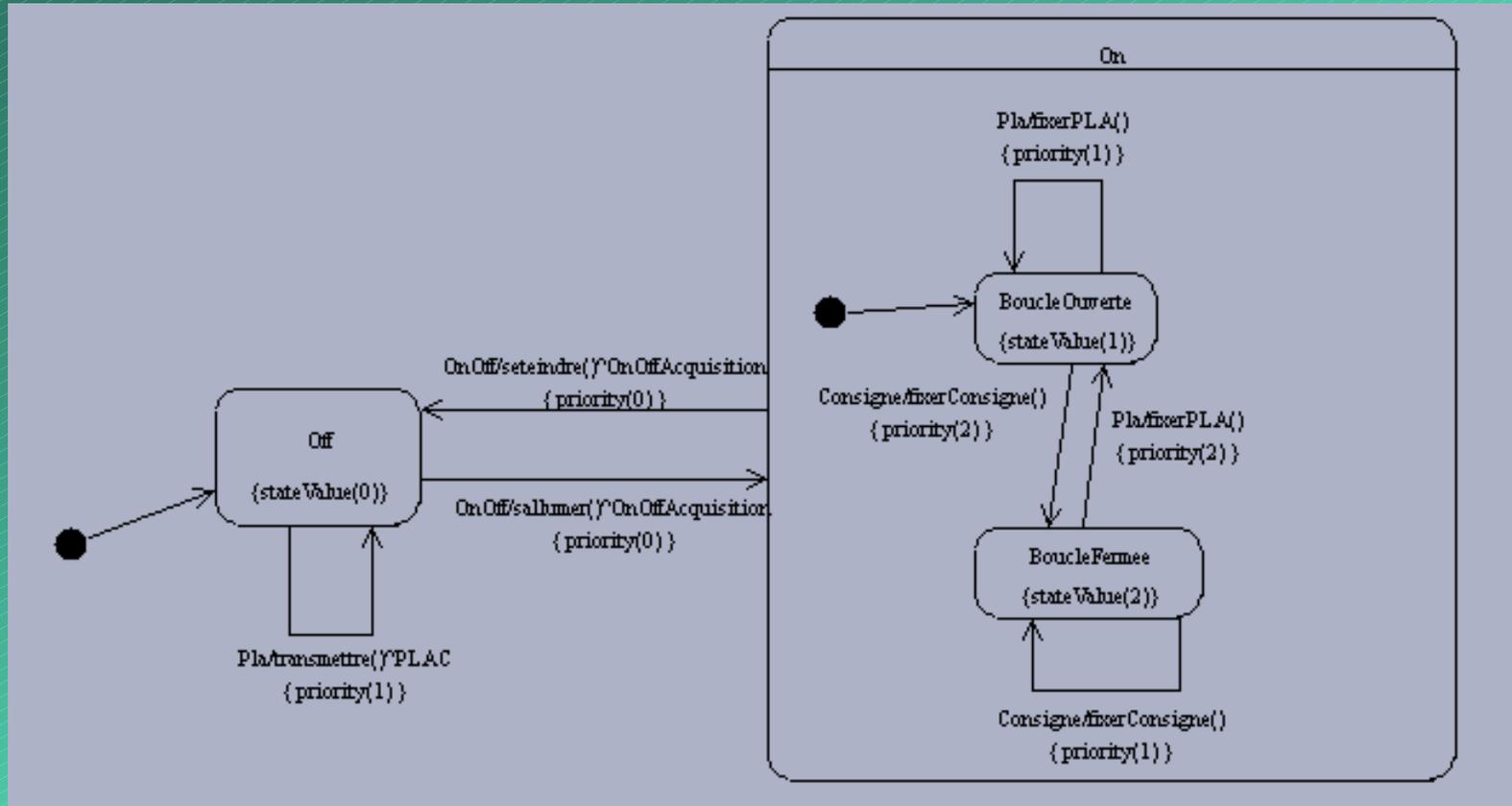


Diagramme d'états-transitions

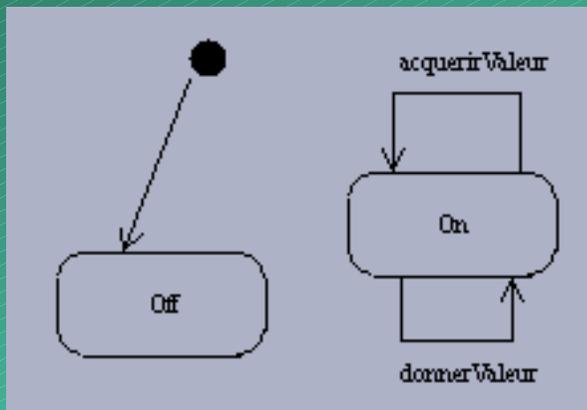
Classe Regulateur



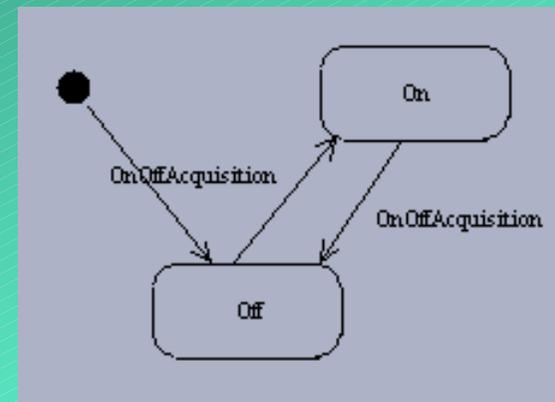
Triggering view

Diagrammes d'états-transitions

Classes VitesseRotation et CoupleMoteur



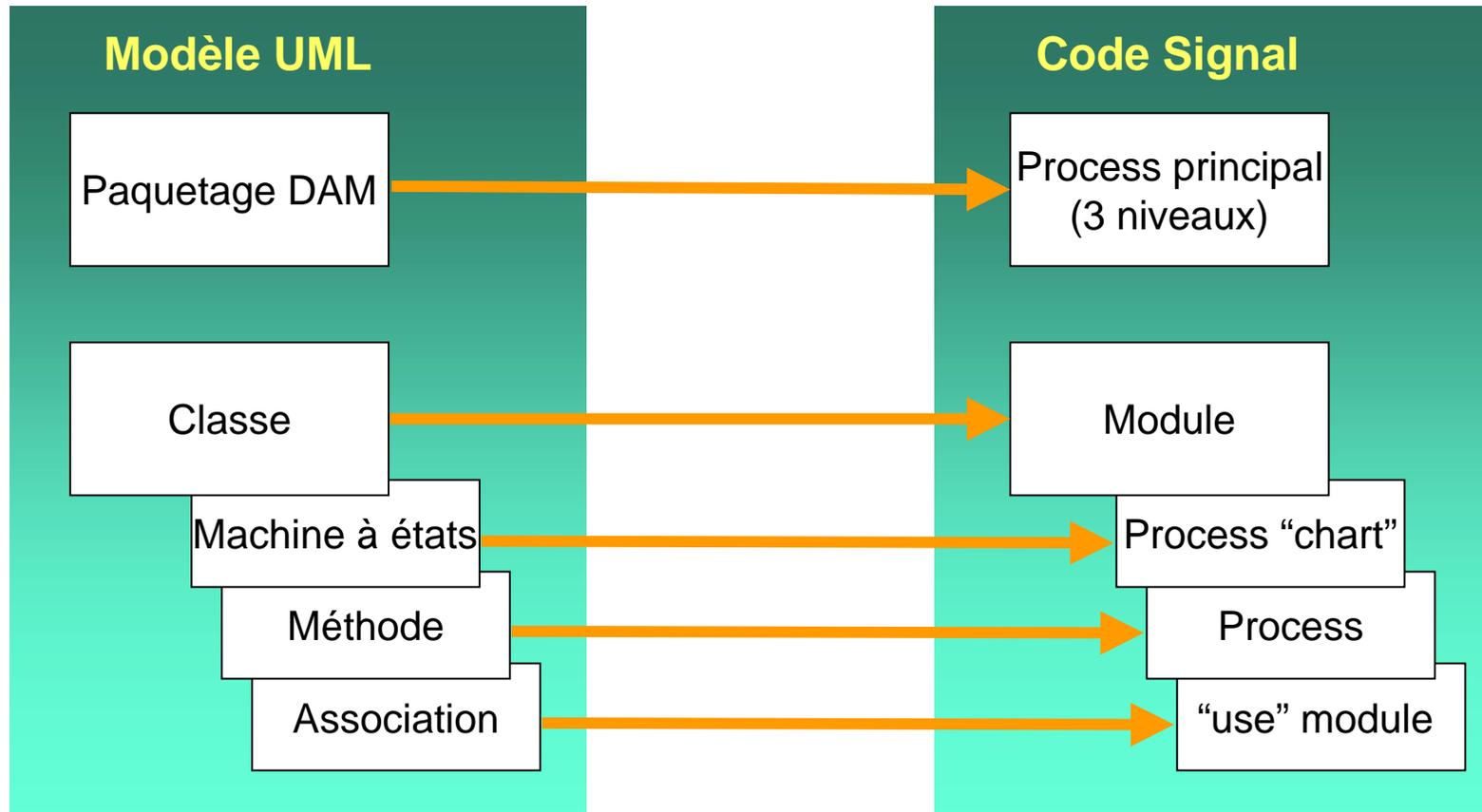
Protocol view



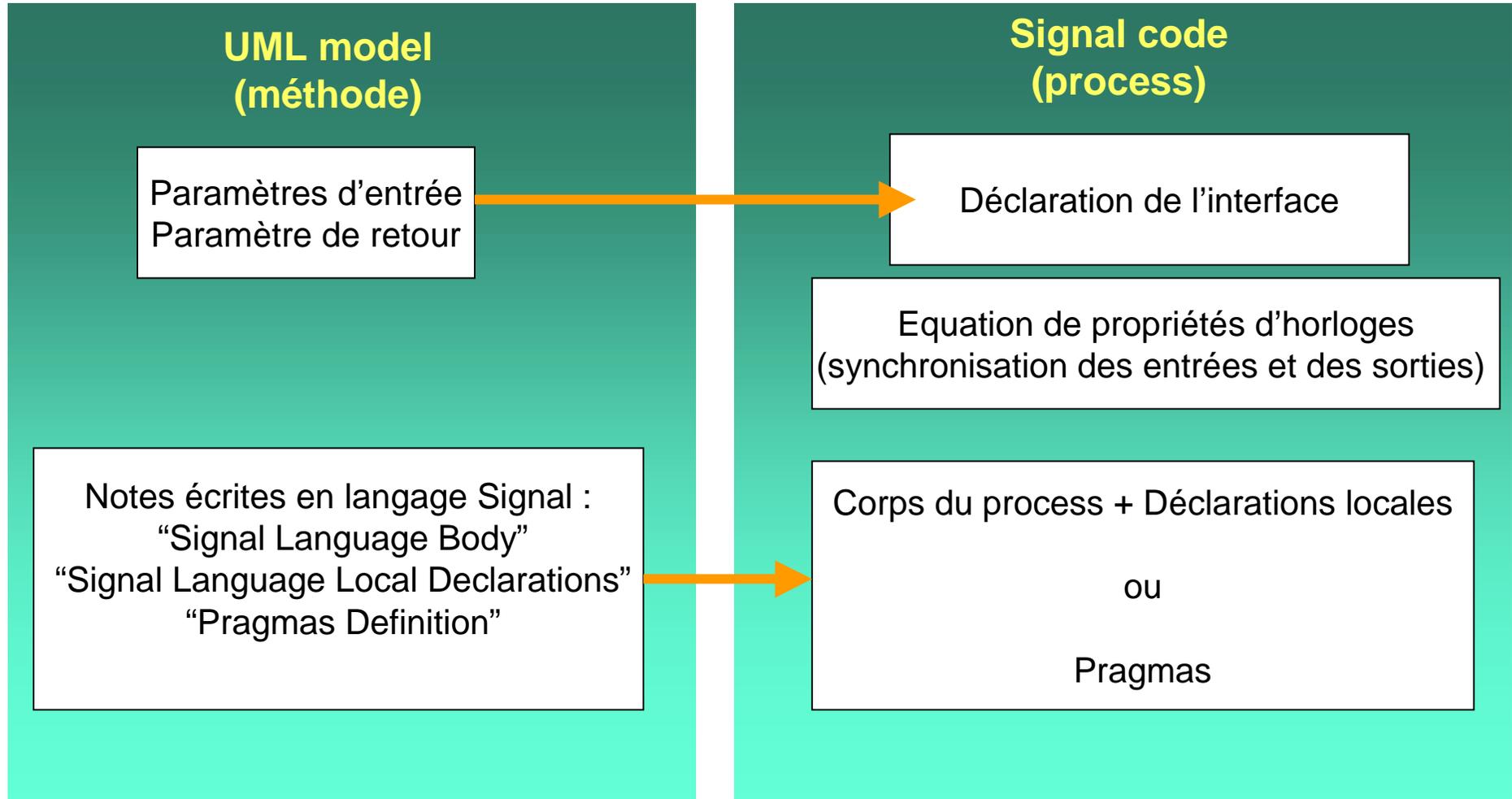
Triggering view

Application de la passerelle UML / Signal YATUS

Principe général de la traduction

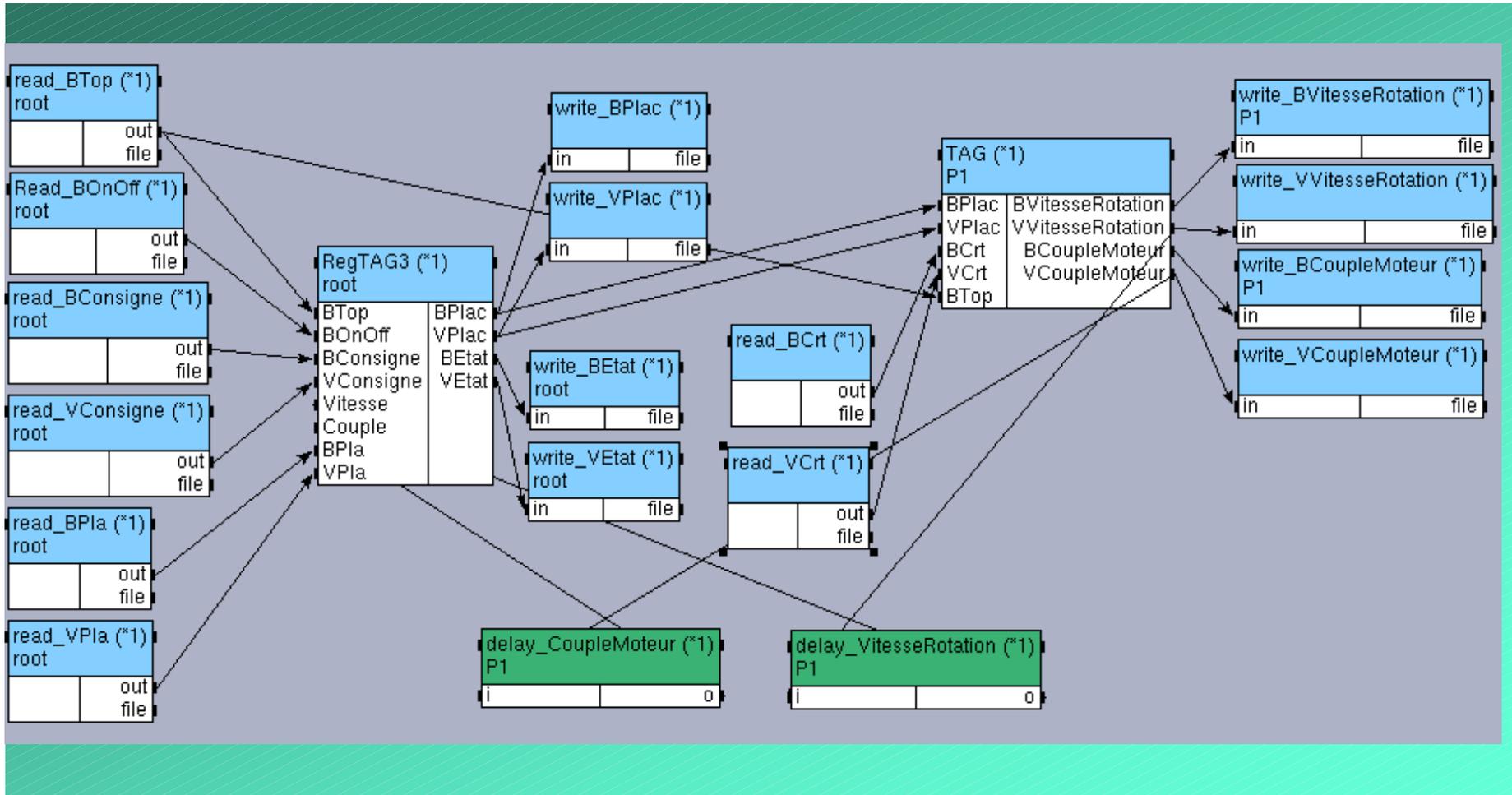


Génération d'un process associé à une méthode



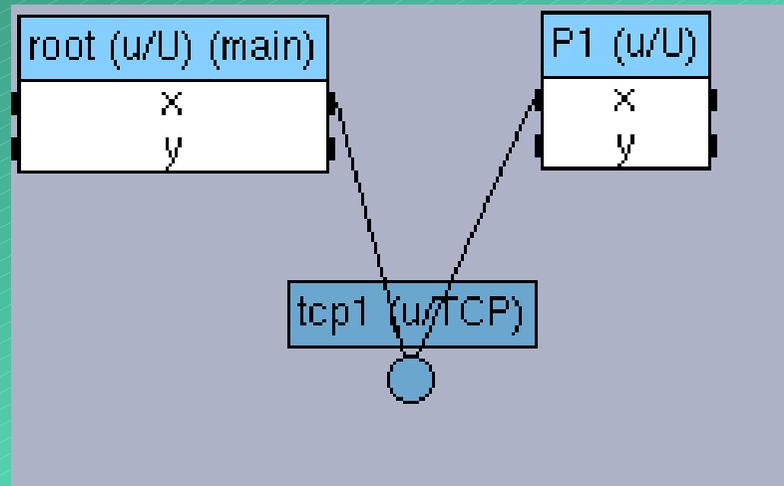
Modélisation SynDEx

SynDEX : Algorithmme

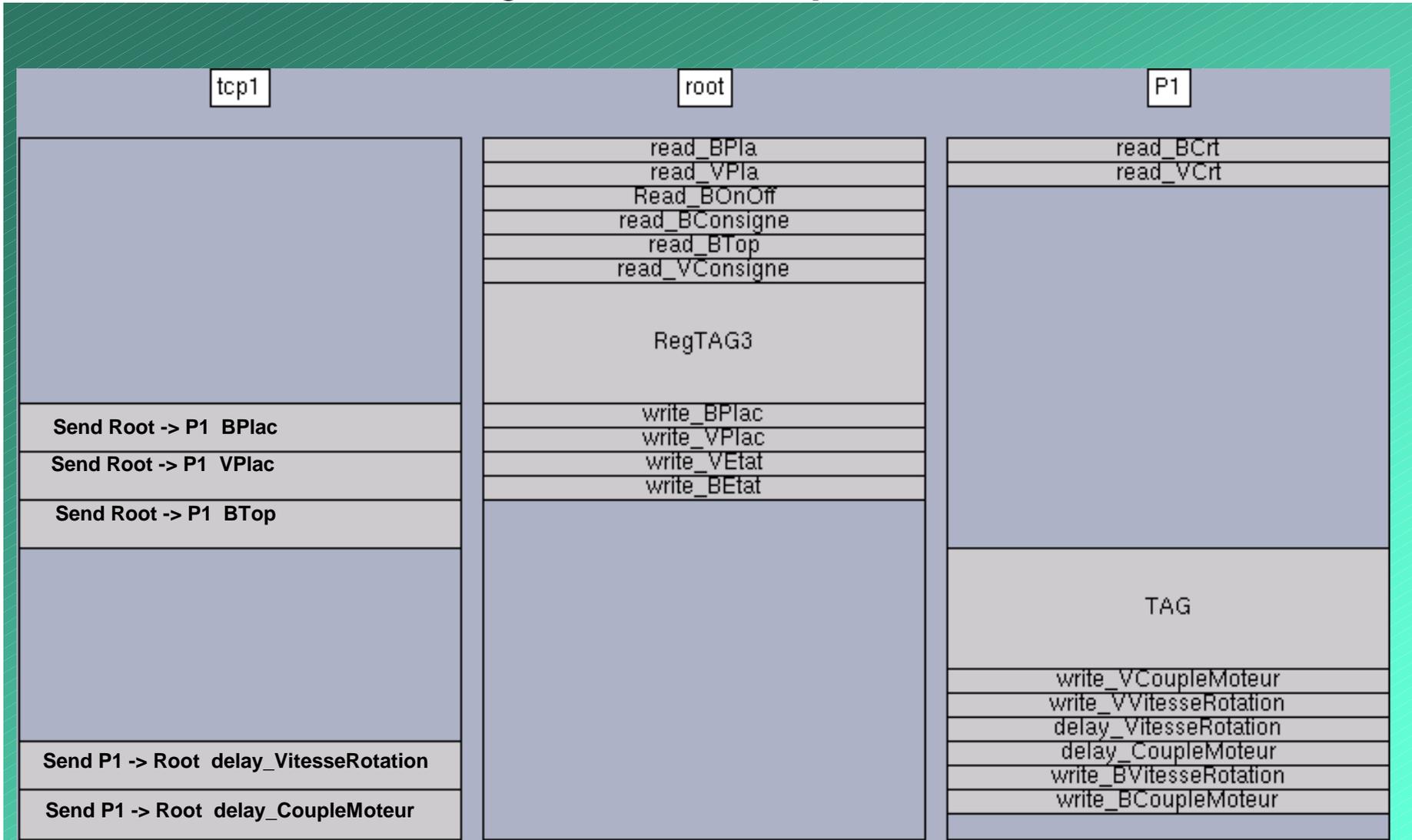


SynDEX : Architecture

Architecture 2 processeurs

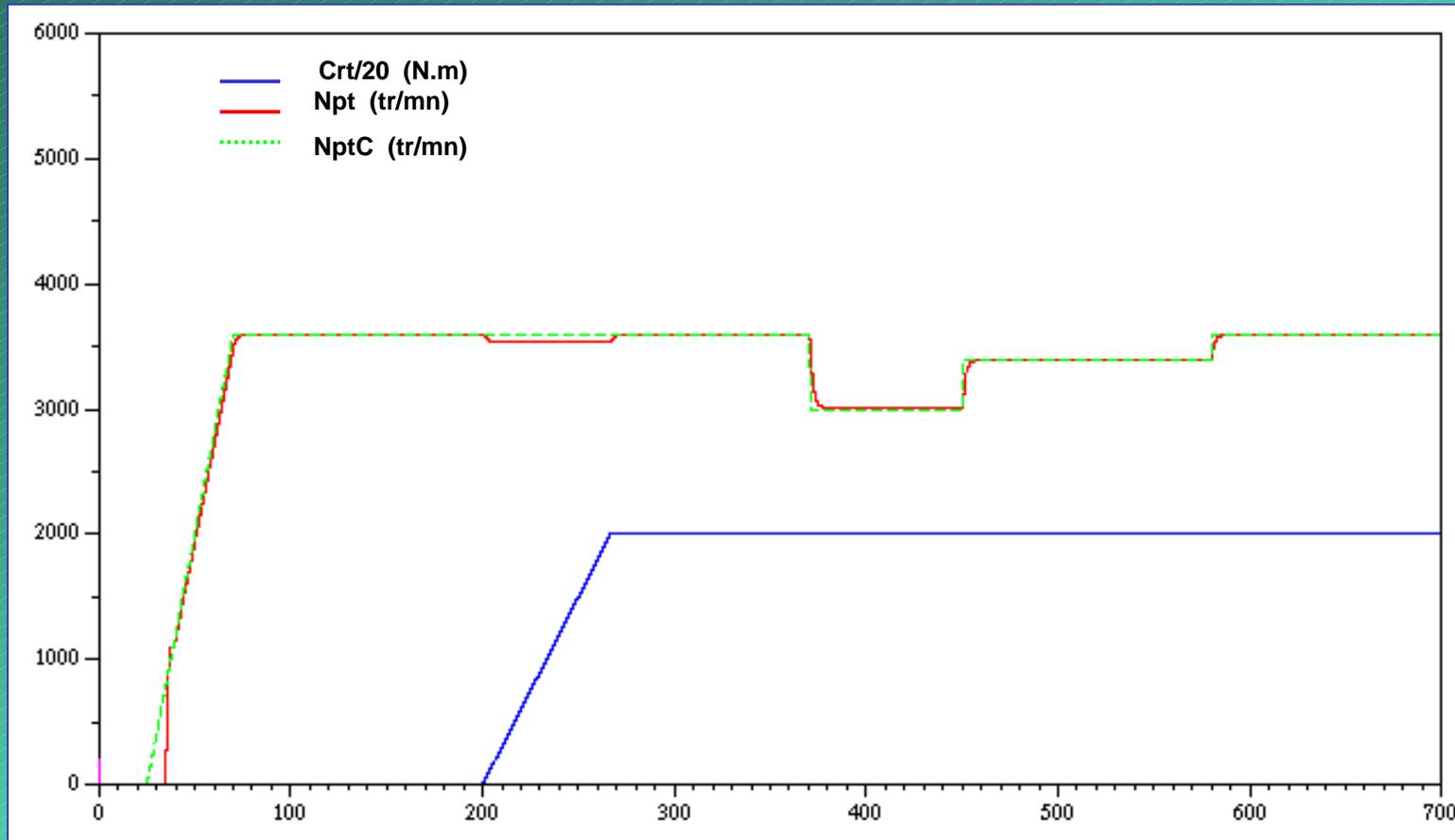


Syndex : Adéquation

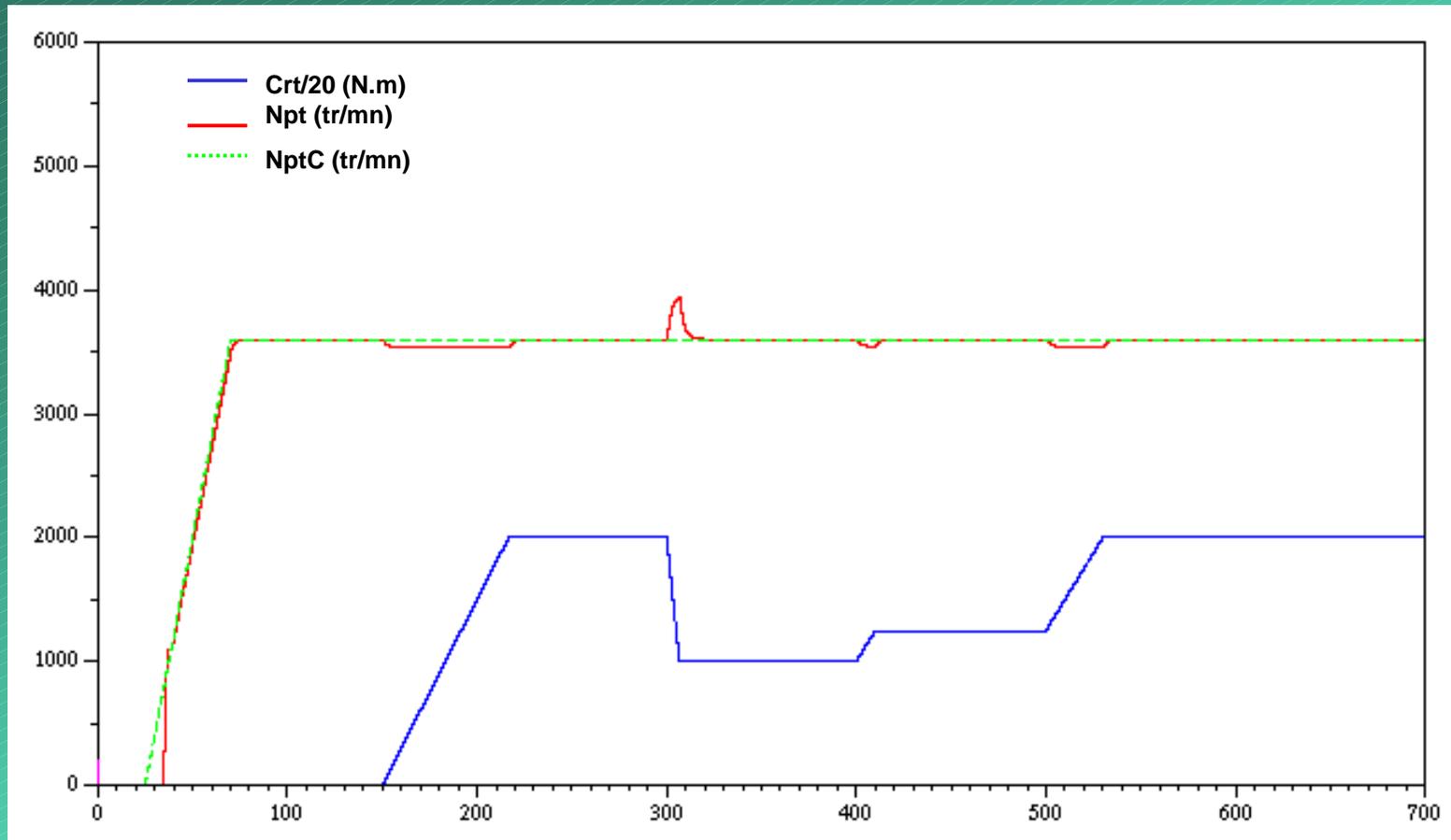


Résultats de Simulation

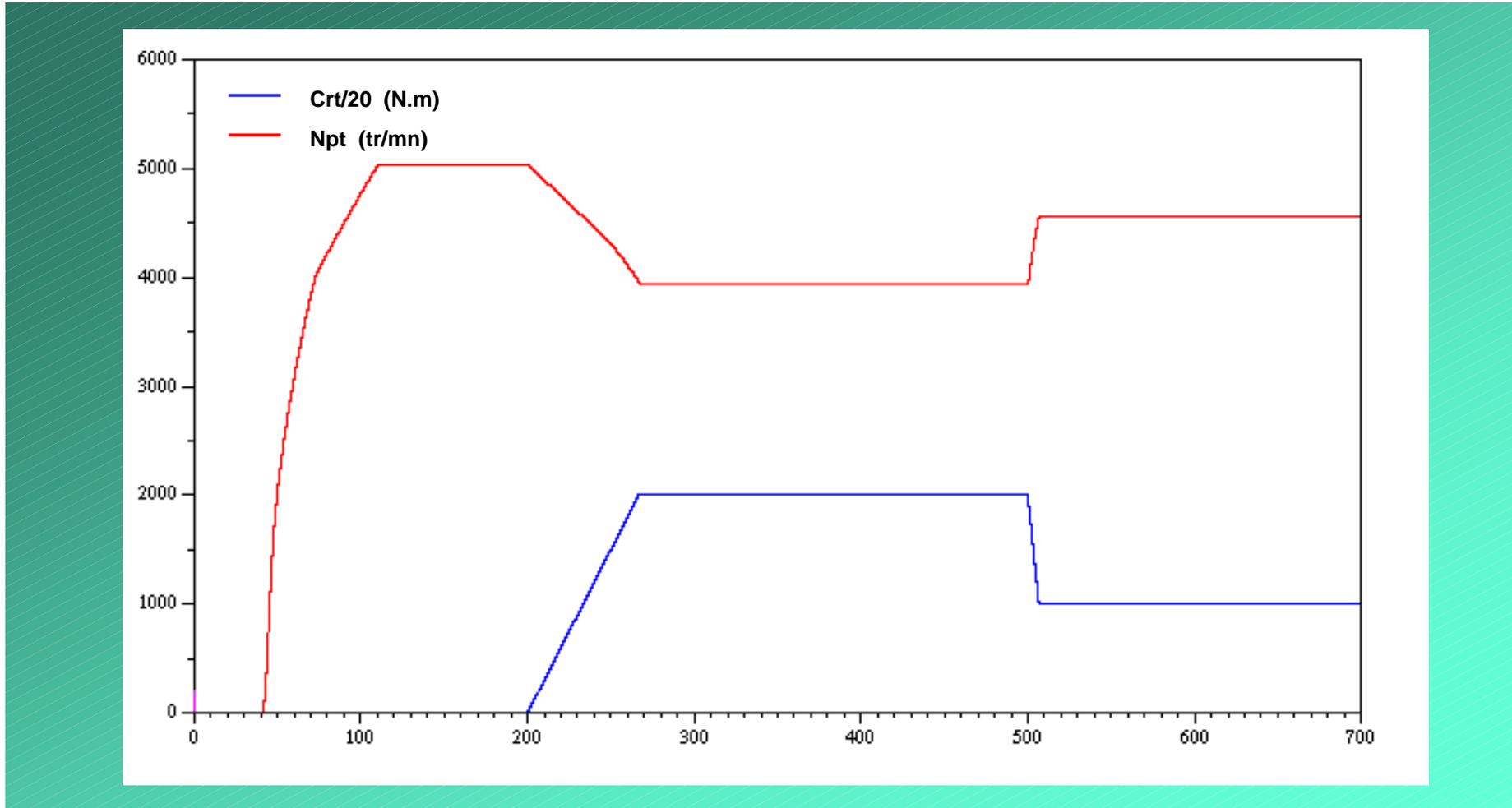
Suivi de consigne



Rejet de perturbation



Boucle ouverte



Boucle ouverte

